ENX 16 EASY XT

Encoder ∅16 mm, 1...1024 Impulse

ENX

Eckdaten		EASY Inkremental differentiell
Anzahl Kanäle		3
Max. Impulszahl pro Umdrehung		1024
Encoderlänge L[2]	mm	8.5
Umgebungstemperatur	°C	-55 ... +125
Gewicht	g	7

Auswahlkriterien	EASY Inkremental differentiell
Drehzahl- und Drehrichtungserkennung	■
Drehzahl- und Positionsregelung	■
Kompakte und robuste Bauform	■
Hohe Auflösung	■
Kostengünstig	▲

■ geeignet ▲ bedingt geeignet ● nicht geeignet

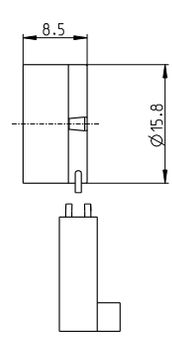
Spezifikationen		EASY Inkremental differentiell
Versorgungsspannung Vcc	V	5 ±0.5
Typische Stromaufnahme	mA	22
Max. Impulsfrequenz	kHz	1600
Max. Drehzahl	min^{-1}	30000
Stecker		10-pol 2.54 mm Federleiste (IEC/EN 60603-13 / DIN41651) Pin 1 Nicht verbunden Pin 2 V_{cc} Pin 3 GND Pin 4 Nicht verbunden Pin 5 Kanal $\overline{A}$ Pin 6 Kanal A Pin 7 Kanal $\overline{B}$ Pin 8 Kanal B Pin 9 Kanal $\overline{I}$ Pin 10 Kanal I Ausgangssignale: EIA-Standard RS 422 Ausgangstrom pro Kanal: ± 20 mA

Konfiguration		EASY Inkremental differentiell
Impulszahl pro Umdrehung[1]		1 ... 1024
Kabellänge	mm	500, 1000, 1500
Ausrichtung Kabelabgang gegenüber Motor (Raster)	°	15

maxon Baukastensystem	Seite
maxon DC motor	
DCX 16 S	83–84
DCX 16 L	85–86
DCX 19 S	87–88
DCX 22 S	89–90
DCX 22 L	91–92
DCX 26 L	93–94
DCX 32 L	95
DCX 35 L	96

Auch erhältlich in Kombination mit BLDC-Motoren (siehe Seiten 451–452)

Dimensionen Standard-Konfiguration M 3:4



Hinweise

[1] maxon Steuerungen erfordern eine Auflösung von mindestens 16 Impulsen.
[2] Bei Anbau an DCX-Motoren: zuzüglich 2–4 mm dicke Zwischenplatte.

xdrives.maxongroup.com